

# 8/4 試験 範囲 内積のみ

定義 ベクトル空間  $V$  の内積  $\langle, \rangle$  とは

$V$  の元  $v_1, v_2$  に対してある値  $\langle v_1, v_2 \rangle$  を与えるもので、次の ① ~ ④ を満たすもの。

- ①  $\langle v_1, v_2 \rangle = \langle v_2, v_1 \rangle$
- ②  $\langle v_1 + v_2, v_3 \rangle = \langle v_1, v_3 \rangle + \langle v_2, v_3 \rangle$
- ③  $\lambda$  定数  
 $\langle \lambda v_1, v_2 \rangle = \lambda \langle v_1, v_2 \rangle$  行と列を  
入れかえる。
- ④  $\langle v_1, v_1 \rangle \geq 0$ .

例  $A = (a_{ij})$  に対し  ${}^tA = (a_{ji})$  とする。

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \quad {}^tA = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

定義  $A = {}^tA$  かつ対角成分に関して対称な行列を対称行列という。

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} \leftarrow \begin{array}{l} \text{対称行列} \\ \text{ではない。} \end{array}$$

$A$  対称行列,  $x, y$  縦ベクトル。

$$\langle x, y \rangle = {}^t x A y$$

は "ばとんて" の場合内積になる。

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad x = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad y = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} {}^t x A y &= (1 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= (1 \ 0) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \end{aligned}$$

②のみ確かめる。

$$\begin{aligned} \langle v_1 + v_2, v_3 \rangle &= {}^t (v_1 + v_2) A v_3 \\ &= ({}^t v_1 + {}^t v_2) A v_3 \\ &= {}^t v_1 A v_3 + {}^t v_2 A v_3 = \langle v_1, v_3 \rangle + \langle v_2, v_3 \rangle \end{aligned}$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{aとz} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{z} \quad \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{の内積は}$$

$$(1 \ 0) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = (2 \ 1) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 5$$

※ ベクトル  $v_1, v_2$  の内積  $\langle, \rangle$  に関して直交可能とは  $\langle v_1, v_2 \rangle = 0$  かつ。

定理 全2次元の内積に対し、ある対称行列  $A$  があり

$$\langle v_1, v_2 \rangle = {}^t v_1 A v_2$$

\* 任意の対称行列  $A$  に対して内積が定まるわけではない。例として  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  とすると

$$(1 \ -1) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = -2 < 0.$$

証明の代わりに例を示す。

$R$  2次以下の多項式  $R$  の基底  $\{1, x, x^2\}$

$R$  の内積を

$$\langle f(x), g(x) \rangle = \int_{-1}^1 f(x)g(x) dx. \quad \text{とある.}$$

$R$  の基底から2つずつ選んで内積を求めよ。

(重複を許す)

$$\langle 1, 1 \rangle = \int_{-1}^1 1 \cdot 1 \cdot dx = 2$$

$$\langle 1, x \rangle = \int_{-1}^1 x dx = \left[ \frac{1}{2} x^2 \right]_{-1}^1 = 0$$

$$\langle 1, x^2 \rangle = \int_{-1}^1 x^2 dx = \left[ \frac{1}{3} x^3 \right]_{-1}^1 = \frac{2}{3}$$

$A$  の  
1行目

$$\langle x, x \rangle = \int_{-1}^1 x^2 dx = \frac{2}{3} \quad \left. \vphantom{\int_{-1}^1 x^2 dx} \right\} A \text{ の 2行目}$$

$$\langle x, x^2 \rangle = \int_{-1}^1 x^3 dx = 0$$

$$\langle x^2, x^2 \rangle = \int_{-1}^1 x^4 dx = \frac{2}{5} \quad A \text{ の 3行目}$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{2}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & 0 & \frac{2}{5} \end{pmatrix}$$

対称行列なので、 $A$  の対角線の上側だけ

求めれば良い。

$$\langle 1+x, 1-x \rangle = \int_{-1}^1 (1-x)(1+x) dx$$

$$= \int_{-1}^1 (1-x^2) dx = \left[ x - \frac{1}{3} x^3 \right]_{-1}^1 = \frac{4}{3}$$

$$1+x = 1 \cdot 1 + 1 \cdot x + 0 \cdot x^2 \text{ 対 } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$1-x = 1 \cdot 1 + (-1) \cdot x + 0 \cdot x^2 \text{ 対 } \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

一致する!

$$(1 \ 1 \ 0) A \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \left( 2 \ \frac{2}{3} \ \frac{2}{3} \right) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{4}{3}$$

一般の内積に対して  $A$  は次のようにして計算できる。

①  $V$  の基底を  $1$  つ取る。

② 基底を  $\{v_1 \dots v_n\}$  としたとき

$$a_{ij} = \langle v_i, v_j \rangle \text{ とする。}$$

③  $A$  は  $(i, j)$  成分が  $a_{ij}$  となるように取れば良い。

・ 正規直交基底

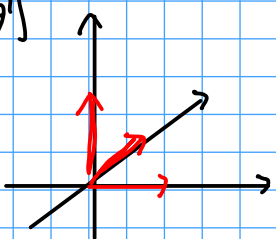
定義  $V$  の基底  $\{v_1 \dots v_n\}$  が

正規直交基底 (Ortho Normal Basis) ONB

とは、

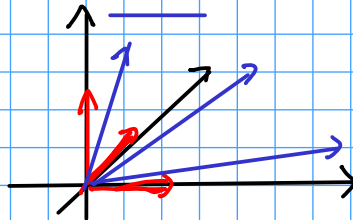
$$\langle v_i, v_j \rangle = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

例



$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ は ONB.}$$

ただの基底はこれだけじゃねえ



この“ねえ”を解消し、与えられた基底から ONB を作る方法が Schmidt の直交化と呼ばれるものである。そのやり方は

$\{v_1 \dots v_n\}$  与えられた基底

$$v'_1 = v_1$$

$$v'_2 = v_2 - \frac{\langle v_1, v_2 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1$$

$$v'_3 = v_3 - \frac{\langle v_3, v'_2 \rangle}{\langle v'_2, v'_2 \rangle} v'_2 - \frac{\langle v_3, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1$$

$$v'_4 = v_4 - \frac{\langle v_4, v'_3 \rangle}{\langle v'_3, v'_3 \rangle} v'_3 - \frac{\langle v_4, v'_2 \rangle}{\langle v'_2, v'_2 \rangle} v'_2$$

$$- \frac{\langle v_4, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1$$

⋮

⇒ 0 以外  $\{v_1' \dots v_n'\}$  は基底.

$$\langle v_2', v_1' \rangle = \left\langle \left( v_2 - \frac{\langle v_2, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1 \right), v_1 \right\rangle \quad (v_1 = v_1')$$

$$= \langle v_2, v_1 \rangle - \frac{\langle v_2, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} \langle v_1, v_1 \rangle$$

$$= \langle v_2, v_1 \rangle - \langle v_2, v_1 \rangle = 0$$

$$\langle v_3', v_2' \rangle = \left\langle v_3 - \frac{\langle v_3, v_2' \rangle}{\langle v_2', v_2' \rangle} v_2' - \frac{\langle v_3, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1, v_2' \right\rangle$$

$$= \langle v_3, v_2' \rangle - \frac{\langle v_3, v_2' \rangle}{\langle v_2', v_2' \rangle} \langle v_2', v_2' \rangle - \frac{\langle v_3, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} \langle v_1, v_2' \rangle$$

$$= \langle v_3, v_2' \rangle - \frac{\langle v_3, v_2' \rangle}{\langle v_2', v_2' \rangle} \langle v_2', v_2' \rangle$$

$$= \langle v_3, v_2' \rangle - \langle v_3, v_2' \rangle = 0$$

$$\langle v_3', v_1' \rangle = 0$$

$$\text{例) } v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

0 以外に Schmidt の直交化を適用する.

$$v_1' = v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$v_2' = v_2 - \frac{\langle v_2, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1-1+1}{1+1+1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$v_3' = v_3 - \frac{\langle v_3, v_2' \rangle}{\langle v_2', v_2' \rangle} v_2' - \frac{\langle v_3, v_1 \rangle}{\langle v_1, v_1 \rangle} v_1$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{0 \cdot \frac{2}{3} + 0 \cdot \left(-\frac{4}{3}\right) + \frac{2}{3}}{\frac{4}{9} + \frac{16}{9} + \frac{6}{9}} \cdot \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$- \frac{0 \cdot 1 + 0 \cdot 1 + 1 \cdot 1}{1+1+1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$